

Changement de repère
Exercice n°1 - feuille n°4

1 Énoncé

On considère un repère orthonormal $\mathcal{R} = (O, \vec{i}, \vec{j})$ d'un plan \mathcal{P} .

Exercice 1. (Changement de repère)

Soit $\mathcal{R}' = (O', \vec{i}', \vec{j}')$ un repère du plan \mathcal{P} . Soient $(\alpha, \beta) \in \mathbb{R}^2$, $(x_1, y_1) \in \mathbb{R}^2$ et $(x_2, y_2) \in \mathbb{R}^2$ les coordonnées respectives de O' , \vec{i}' et \vec{j}' dans le repère \mathcal{R} .

Soit P un point du plan. Soient $(x, y) \in \mathbb{R}^2$ et $(x', y') \in \mathbb{R}^2$ les coordonnées du point P dans les repères \mathcal{R} et \mathcal{R}' .

1. Exprimer x et y en fonction de x' et de y' .
2. Exprimer x' et y' en fonction de x et de y .

Indication : Calculer $\det(\vec{i}', \vec{j}')$. Que dire de ce nombre ?

2 Résolution

1. Les coordonnées du point M dans \mathcal{R} sont : (x, y) .

Donc : $\vec{OM} = x\vec{i} + y\vec{j}$.

D'autre part, on a : $\vec{OM} = \vec{OO'} + \vec{O'M}$ (#).

Or : $O'(\alpha, \beta)$ dans le repère \mathcal{R} . Donc : $\vec{OO'} = \alpha\vec{i} + \beta\vec{j}$ (b).

Les coordonnées de M dans le repère \mathcal{R}' sont : (x', y') .

Donc : $\vec{O'M} = x'\vec{i}' + y'\vec{j}'$.

Les coordonnées de \vec{i}' et \vec{j}' sont respectivement (x_1, y_1) et (x_2, y_2) .

Donc : $\vec{i}' = x_1\vec{i} + y_1\vec{j}$ et $\vec{j}' = x_2\vec{i} + y_2\vec{j}$.

D'où : $\vec{O'M} = x'(x_1\vec{i} + y_1\vec{j}) + y'(x_2\vec{i} + y_2\vec{j})$.

$$= (x'x_1 + y'x_2)\vec{i} + (x'y_1 + y'y_2)\vec{j} \quad (\natural)$$

Par les relations (#), (b) et (\natural), on obtient :

$$\vec{OM} = (\alpha\vec{i} + \beta\vec{j}) + ((x'x_1 + y'x_2)\vec{i} + (x'y_1 + y'y_2)\vec{j})$$

$$= (\alpha + x'x_1 + y'x_2)\vec{i} + (\beta + x'y_1 + y'y_2)\vec{j}$$

Par l'unicité des coordonnées, on en déduit :

$$\begin{cases} x = \alpha + x'x_1 + y'x_2 \\ y = \beta + x'y_1 + y'y_2 \end{cases}$$

2. On obtient donc : $\begin{cases} x'x_1 + y'x_2 = x - \alpha & (L_1) \\ x'y_1 + y'y_2 = y - \beta & (L_2) \end{cases}$

$$\text{On a donc : } \begin{cases} x'(x_1y_2 - y_1x_2) = y_2(x - \alpha) - x_2(y - \beta) & (y_2L_1 - x_2L_2) \\ y'(y_1x_2 - x_1y_2) = y_1(x - \alpha) - x_1(y - \beta) & (y_1L_1 - x_1L_2) \end{cases}$$

$$\text{Or : } \det(\vec{i}', \vec{j}') = \begin{vmatrix} x_1 & x_2 \\ y_1 & y_2 \end{vmatrix} = x_1y_2 - y_1x_2.$$

Puisque (\vec{i}', \vec{j}') est une base, on en déduit que : $x_1y_2 - y_1x_2 \neq 0$.

$$\text{D'où : } \begin{cases} x' = \frac{y_2(x - \alpha) - x_2(y - \beta)}{x_1y_2 - y_1x_2} \\ y' = \frac{y_1(x - \alpha) - x_1(y - \beta)}{y_1x_2 - x_1y_2} \end{cases}$$

$$\text{Remarque 2.1. Remarquons que : } \begin{cases} x' = \frac{\det(\vec{O'M}, \vec{j}')}{\det(\vec{i}', \vec{j}')} \\ y' = \frac{\det(\vec{i}', \vec{O'M})}{\det(\vec{i}', \vec{j}')} \end{cases}$$

Ces formules sont appelées formule de Cramer d'ordre 2.